

Overzicht van de diverse SAnet commando's per apparaat:

<u>PMS-5000</u>	<u>PPA-1200</u>	<u>PPE-2410</u>
0 - WAKE_UP	0 - WAKE_UP	0 - WAKE_UP
1 - CLOSE	1 - CLOSE	1 - CLOSE
2 - PMS_RD_VAR	2 - PPA_RD_VAR	2 - PPE_RD_VAR
3 - PMS_WRT_VAR	3 - PPA_WRT_VAR	3 - PPE_WRT_VAR
4 - PMS_DISAB_MAC	4 - PPA_ADD_VAR	4 - PPE_ADD_VAR
5 - PMS_ENAB_MAC	5 - PPA_ECHO	5 - PPE_ECHO
6 - PMS_LOD_MAC	6 - PPA_LOD_MAC	6 - PPE_LOD_MAC
7 - PMS_RX_PRES	7 - PPA_DISAB_MAC	7 - PPE_DISAB_MAC
8 - PMS_TX_PRES	8 - PPA_ENAB_MAC	8 - PPE_ENAB_MAC
9 - PMS_RES_PRES	9 - PPA_RD_MAC_VAR	9 - PPE_RD_MAC_VAR
10 - PMS_RCL_PRES	10 - PPA_TRIG_MAC	10 - PPE_TRIG_MAC
11 - PMS_CPY_PRES	11 - PPA_TX_PRES	11 - PPE_TX_PRES
12 - PMS_ADD_VAR	12 - PPA_RX_PRES	12 - PPE_RX_PRES
13 - PMS_RD_MAC_VAR	13 - PPA_RCL_PRES	13 - PPE_RCL_PRES
14 - PMS_TRIG_MAC	14 - PPA_STO_PRES	14 - PPE_STO_PRES
15 - PMS_ECHO	15 - PPA_CPY_PRES	15 - PPE_CPY_PRES
16 - PMS_BLINK	16 - PPA_RES_PRES	16 - PPE_RES_PRES
17 - PMS_NOBLINK	17 - PPA_RESET	17 - PPE_RESET
18 - PMS_RESET	18 - PPA_BLINK	18 - PPE_BLINK
19 - PMS_STO_PRES	19 - PPA_NOBLINK	19 - PPE_NOBLINK
20 - PMS_TX_STR (4.8)	20 - PPA_TX_STR (2.2)	20 - PPE_INVK_MCHN
21 - PMS_RX_STR (4.8)	21 - PPA_RX_STR (2.2)	21 - PPE_TX_MIDI
22 - PMS_LEV_FADE (5.0)	22 - PPA_LEV_FADE (2.4)	22 - PPE_RX_MIDI
23 - PMS_LIMIT (5.2)	23 - PPA_MAX_COMM	23 - PPE_TX_BLK_MIDI
24 - PMS_MAX_COMM		24 - PPE_RX_BLK_MIDI
		25 - PPE_MIDI_TRU
		26 - PPE_TX_STR (1.2)
		27 - PPE_RX_STR (1.2)
		28 - PPE_LEV_FADE (1.4)
		29 - PPE_MAX_COMM

Beschrijving van de diverse SAnet apparaat commando's:

WAKE_UP (wake up station)

Het WAKE_UP commando wordt door de primary elke 5 seconden verzonden om de secondary te laten weten dat deze nog steeds gepolled wordt. Na ontvangst wordt de "auto startup" down counter opnieuw geïnitieerd, waarmee wordt voorkomen dat het apparaat zichzelf in startup mode zet.

LET OP: Dit commando mag NIET door de applicatieprogrammeur gebruikt worden.

CLOSE (close station)

Het CLOSE commando wordt door de primary verzonden om de secondary te laten weten dat de communicatie beëindigd wordt. Na ontvangst zal het apparaat in startup mode gaan. Tevens worden alle SAnet variabelen weer geïnitieerd.

LET OP: Dit commando mag NIET door de applicatieprogrammeur gebruikt worden.

RD_VAR (read a variable)

Dit commando wordt gebruikt om de waarde van een variabele van het apparaat naar de PC te versturen. Het aantal bytes dat de waarde vertegenwoordigt is variabel. In hoofdstuk ?? wordt een overzicht en een beschrijving gegeven van de variabelen per apparaat.

Zie ook: WRT_VAR, ADD_VAR en ECHO.

WRT_VAR (write a variable)

Dit commando wordt gebruikt om de waarde van een variabele van de PC naar het apparaat te versturen. Het aantal bytes dat de waarde vertegenwoordigt is variabel. In hoofdstuk ?? wordt een overzicht en een beschrijving gegeven van de variabelen per apparaat.

Zie ook: RD_VAR, ADD_VAR en ECHO.

ADD_VAR (add a value to a variable)

Dit commando wordt gebruikt om een bepaalde waarde bij een variabele in een apparaat op te tellen. De waarde kan zowel positief als negatief zijn en het aantal bytes dat de waarde vertegenwoordigt is variabel. In hoofdstuk ?? wordt een overzicht en een beschrijving gegeven van de variabelen per apparaat.

Zie ook: RD_VAR, WRT_VAR en ECHO.

ECHO (switch "echo value" function on/off)

Dit commando wordt gebruikt om te bepalen of de waarde van een variabele teruggezonden moet worden van het apparaat naar de PC nadat de waarde van de variabele veranderd is door een WRT_VAR of ADD_VAR commando van de PC.

Zie ook: RD_VAR, WRT_VAR en ADD_VAR.

LOD_MAC (load macro string)

Dit commando wordt gebruikt om een "macro" string te verzenden van de PC naar een apparaat. Het macro mechanisme werkt als volgt. Om het continu opvragen van een of meerdere variabelen te voorkomen verzendt de PC een zgn. variabelen lijst naar het apparaat: de macro string. Het apparaat houdt vervolgens bij of de waarden van deze variabelen veranderen. Als dit het geval is zal het apparaat deze veranderde waarden automatisch verzenden naar

de PC mits het macro mechanisme enabled is. In hoofdstuk ?? wordt een overzicht en een beschrijving gegeven van de variabelen per apparaat. Zie ook: DISAB_MAC, ENAB_MAC, RD_MAC_VAR en TRIG_VAR.

DISAB_MAC (disable macro mechanism)

Dit commando wordt gebruikt om het macro mechanisme in een apparaat te disablen zodat veranderde variabelen waarden NIET meer automatisch verzonden worden naar de PC.

Zie ook: LOD_MAC, ENAB_MAC, RD_MAC_VAR en TRIG_VAR.

ENAB_MAC (enable macro mechanism)

Dit commando wordt gebruikt om het macro mechanisme in een apparaat te enablen zodat veranderde variabelen waarden WEL automatisch verzonden worden naar de PC.

Zie ook: LOD_MAC, DISAB_MAC, RD_MAC_VAR en TRIG_VAR.

RD_MAC_VAR (read macro string variables)

Dit commando wordt gebruikt om de waarden van alle variabelen in de macro string van het apparaat naar de PC te verzenden ongeacht het feit of ze veranderd zijn of niet. Dit commando is handig om initieel variabelen in de PC van een waarde te voorzien waarna ze automatisch updated worden mits het macro mechanisme enabled is.

Zie ook: LOD_MAC, DISAB_MAC, ENAB_MAC en TRIG_VAR.

TRIG_MAC (trigger macro mechanism)

Dit commando wordt gebruikt om de veranderde waarden van de variabelen in de macro string eenmalig van het apparaat naar de PC te verzenden wanneer het macro mechanisme disabled is. Dit commando is handig als het automatisch verzenden van de data verwerkingsproblemen in de PC zou opleveren. In dat geval wordt slechts (veranderde) data opgevraagd als de vorige data verwerkt is.

Zie ook: LOD_MAC, DISAB_MAC, ENAB_MAC en RD_MAC_VAR.

TX_PRES (transmit preset)

Dit commando wordt gebruikt om een combinatie van variabelen, een zgn. preset, van de PC naar het apparaat te verzenden. De presets van de verschillende apparaten hebben ieder een verschillende grootte en bevatten verschillende variabelen. Zie hoofdstuk ?? voor een overzicht en een beschrijving van de diverse presets.

Zie ook: RX_PRES, RCL_PRES, STO_PRES, CPY_PRES en RES_PRES.

RX_PRES (receive preset)

Dit commando wordt gebruikt om een combinatie van variabelen, een zgn. preset, van het apparaat naar de PC te verzenden. De presets van de verschillende apparaten hebben ieder een verschillende grootte en bevatten verschillende variabelen. Zie hoofdstuk ?? voor een overzicht en een beschrijving van de diverse presets.

Zie ook: TX_PRES, RCL_PRES, STO_PRES, CPY_PRES en RES_PRES.

RCL_PRES (recall preset)

Dit commando wordt gebruikt om een combinatie van variabelen, een zgn.

preset, in een apparaat te recallen (activeren). De presets van de verschillende apparaten hebben ieder een verschillende grootte en bevatten verschillende variabelen. Zie hoofdstuk ?? voor een overzicht en een beschrijving van de diverse presets.

Zie ook: TX_PRES, RX_PRES, STO_PRES, CPY_PRES en RES_PRES.

STO_PRES (store preset)

Dit commando wordt gebruikt om een combinatie van variabelen, uit het werkgeheugen van een apparaat op te slaan als preset. De presets van de verschillende apparaten hebben ieder een verschillende grootte en bevatten verschillende variabelen. Zie hoofdstuk ?? voor een overzicht en een beschrijving van de diverse presets.

Zie ook: TX_PRES, RX_PRES, RCL_PRES, CPY_PRES en RES_PRES.

CPY_PRES (copy presets)

Dit commando wordt gebruikt om een combinatie van variabelen, een zgn. preset, te kopiëren van de ene locatie naar de andere. De presets van de verschillende apparaten hebben ieder een verschillende grootte en bevatten verschillende variabelen. Zie hoofdstuk ?? voor een overzicht en een beschrijving van de diverse presets.

Zie ook: TX_PRES, RX_PRES, RCL_PRES, STO_PRES en RES_PRES.

RES_PRES (reset presets)

Dit commando wordt gebruikt om een of meerdere presets te initialiseren met default waarden. De presets van de verschillende apparaten hebben ieder een verschillende grootte en bevatten verschillende variabelen. Zie hoofdstuk ?? voor een overzicht en een beschrijving van de diverse presets.

Zie ook: TX_PRES, RX_PRES, RCL_PRES, STO_PRES en CPY_PRES.

RESET (reset system)

Dit commando wordt gebruikt om een apparaat te initialiseren met default waarden en instellingen. Zie hoofdstuk ?? voor een overzicht van de default waarden en instellingen.

BLINK (displays blink on)

Dit commando wordt gebruikt om een apparaat te laten blinken. Dit is het knipperen van de displays zodat het apparaat op de PC toegewezen kan worden aan een afbeelding van het apparaat op het scherm.

Zie ook: NOBLINK.

NOBLINK (displays blink off)

Dit commando wordt gebruikt om een knipperen van de displays van een apparaat te laten stoppen.

Zie ook: BLINK.

TX_STR (transmit comment string)

Dit commando wordt gebruikt om een commentaar string van maximaal 49 bytes te verzenden van de PC naar het apparaat en vervolgens op te slaan in het nonvolatiele geheugen.

Zie ook: RX_STR.

RX_STR (receive comment string)

Dit commando wordt gebruikt om een commentaar string van maximaal 49 bytes uit het nonvolatile geheugen van het apparaat te lezen en vervolgens naar de PC te verzenden.

Zie ook: TX_STR.

LEV_FADE (level fade)

Dit commando wordt gebruikt om een level van een apparaat te laten faden van een bepaalde beginwaarde naar een bepaalde eindwaarde in een bepaalde tijd.

PPE_INVK_MCHN (PPE-2410 invoke machine)

Dit commando is een specifiek PPE commando en wordt gebruikt om toetsenbord bediening van de PPE-2410 te simuleren door middel van het verzenden van commando's naar de state machine. Een overzicht van de verschillende commando's is gegeven in de file "DEFPE.H" (PC van Gert).

PPE_TX_MIDI (PPE-2410 transmit MIDI data)

Dit commando is een specifiek PPE commando en wordt gebruikt om diverse MIDI data van de PC naar het apparaat te verzenden. Zie hoofdstuk ?? voor een beschrijving van deze data.

Zie ook: PPE_RX_MIDI, PPE_TX_BLK_MIDI en PPE_RX_BLK_MIDI.

PPE_RX_MIDI (PPE-2410 receive MIDI data)

Dit commando is een specifiek PPE commando en wordt gebruikt om diverse MIDI data van het apparaat naar de PC te verzenden. Zie hoofdstuk ?? voor een beschrijving van deze data.

Zie ook: PPE_TX_MIDI, PPE_TX_BLK_MIDI en PPE_RX_BLK_MIDI.

PPE_TX_BLK_MIDI (PPE-2410 transmit MIDI block)

Dit commando is een specifiek PPE commando en wordt gebruikt om een kwart van de MIDI program-preset tabel van de PC naar het apparaat te verzenden. Zie hoofdstuk ?? voor een beschrijving van dit blok (tabel).

Zie ook: PPE_TX_MIDI, PPE_RX_MIDI en PPE_RX_BLK_MIDI.

PPE_RX_BLK_MIDI (PPE-2410 receive MIDI block)

Dit commando is een specifiek PPE commando en wordt gebruikt om een kwart van de MIDI program-preset tabel van het apparaat naar de PC te verzenden. Zie hoofdstuk ?? voor een beschrijving van dit blok (tabel).

Zie ook: PPE_TX_MIDI, PPE_RX_MIDI en PPE_TX_BLK_MIDI.

PPE_MIDI_TRU (transmit MIDI byte)

Dit commando is een specifiek PPE commando en wordt gebruikt om een byte te verzenden van de PC naar het apparaat waarna het vervolgens door middel van de "MIDI OUT" uitgang verzonden wordt.

Zie ook: PPE_TX_MIDI, PPE_RX_MIDI, PPE_RX_BLK_MIDI en PPE_TX_BLK_MIDI.

Overzicht van de PMS-5000 variabelen:

Het aantal bytes en het data format per type bedraagt:

BYTE: 1 <value>
WORD: 2 <lsb value>, <msb value>
LONG: 4 <lsb value>, ..., .., <msb value>
TIME: 4 <seconds>, <minutes>, <lsb hours>, <msb hours>

<u>Variabele</u>	<u>Omschrijving (eng.)</u>	<u>Type</u>
0 - PMS_VERSION	Installed software version	BYTE
1 - PMS_INPVOL	Measured input volume (steps of 20mV)	BYTE
2 - PMS_POLL_TO	Poll timeout (not used yet...)	BYTE
3 - PMS_FAILMOD	Failure mode (not used yet...)	BYTE
4 - PMS_STATUS	System status (note 2)	BYTE
5 - PMS_SYSMOD	System mode (note 3)	BYTE
6 - PMS_DISMOD	Display mode (note 4)	BYTE
7 - PMS_LCK_COD	Lock code (1..999, steps of 1)	WORD
8 - PMS_POW_DEL	Power amp on delay (2..98, steps of 0.1)	WORD
9 - PMS_L_LEVEL	Low level (0..60[-dB], steps of 1)	BYTE
10 - PMS_L_MAXPOW	Low maximum output power (steps of 1W)	BYTE
11 - PMS_L_TEMP	Low amplifier temperature (in degrees C)	BYTE
12 - PMS_L_SYSSTAT	Low system status (note 5)	BYTE
13 - PMS_L_PEAKVOL	Low peak output volume (steps of 245mV)	BYTE
14 - PMS_L_AVERVOL	Low average output volume (steps of 324mV)	BYTE
15 - PMS_L_PEAKPOW	Low peak output power (steps of 1W)	WORD
16 - PMS_L_AVERPOW	Low average output power (steps of 1W)	WORD
17 - PMS_L_DC_NUMB	Low number of DC occurrences	LONG
18 - PMS_L_TDC_NUMB	Low total number of DC occurrences	LONG
19 - PMS_L_CLIPTM	Low amplifier clip time	TIME
20 - PMS_L_TCLIPTM	Low total amplifier clip time	TIME
21 - PMS_L_HTEMPTM	Low amplifier high temperature time	TIME
22 - PMS_L_THTEMPTM	Low total amplifier high temperature time	TIME
23 - PMS_L_POWLIMTM	Low amplifier power limit time	TIME
24 - PMS_L_TPOWLIMTM	Low total amplifier power limit time	TIME
25 - PMS_H_LEVEL	High level (0..60[-dB], steps of 1)	BYTE
26 - PMS_H_MAXPOW	High maximum output power (steps of 1W)	BYTE
27 - PMS_H_TEMP	High amplifier temperature (in degrees C)	BYTE
28 - PMS_H_SYSSTAT	High system status (note 5)	BYTE
29 - PMS_H_PEAKVOL	High peak output volume (steps of 245mV)	BYTE
30 - PMS_H_AVERVOL	High average output volume (steps of 324mV)	BYTE
31 - PMS_H_PEAKPOW	High peak output power (steps of 1W)	WORD
32 - PMS_H_AVERPOW	High average output power (steps of 1W)	WORD
33 - PMS_H_DC_NUMB	High number of DC occurrences	LONG
34 - PMS_H_TDC_NUMB	High total number of DC occurrences	LONG
35 - PMS_H_CLIPTM	High amplifier clip time	TIME
36 - PMS_H_TCLIPTM	High total amplifier clip time	TIME
37 - PMS_H_HTEMPTM	High amplifier high temperature time	TIME
38 - PMS_H_THTEMPTM	High total amplifier high temperature time	TIME
39 - PMS_H_POWLIMTM	High amplifier power limit time	TIME
40 - PMS_H_TPOWLIMTM	High total amplifier power limit time	TIME
41 - PMS_ON_OFF	Number of on/off switches	LONG
42 - PMS_TON_OFF	Total number of on/off switches	LONG
43 - PMS_POWTM	Power amp on time	TIME
44 - PMS_TPOWTM	Total power amp on time	TIME
45 - PMS_STDBYTM	Stand by time	TIME

46 - PMS_TSTDBYTM	Total stand by time	TIME
47 - PMS_INPOVLTM	Input overload time	TIME
48 - PMS_TINPOVLTM	Total input overload time	TIME
49 - PMS_SIGNALTM	Signal present time	TIME
50 - PMS_TSIGNALT	Total signal present time	TIME
51 - PMS_MAX_VAR	Maximum variable number	----

Beschrijving van de presets van de apparaten:

De PMS-5000 bevat 201 presets (0..200) die ieder 3 bytes bevatten. De definitie van deze presets is als volgt:

<u>Variabele (byte)</u>	<u>Bereik/definitie</u>	<u>Default waarde</u>
System mode	bit 0 (phase mode) bit 4 (power mode)	0 (normal phase) 0 (stand by)
Low level	(0..60[-dB])	60 (OFF)
High level	(0..60[-dB])	60 (OFF)

LET OP: Van de system mode variabele worden alleen bit 0 en bit 4 gebruikt. Dit betekent dat de andere bits genegeerd worden bij het recallen van een preset!

De phase mode en de levels worden direkt geactiveerd, terwijl bij de power mode eerst de <POWER AMP ON> delay wordt afgelopen alvorens van <STAND BY> naar <POWER AMP ON> wordt geschakeld.

De PPA-1200 bevat 201 presets (0..200) die ieder 4 bytes bevatten. De definitie van deze presets is als volgt:

<u>Variabele (byte)</u>	<u>Bereik/definitie</u>	<u>Default waarde</u>
Channel 1 system mode	bit 0 (channel mode)	0 (stand by)
Channel 2 system mode	bit 0 (channel mode)	0 (stand by)
Channel 1 level	(0..60[-dB])	60 (OFF)
Channel 2 level	(0..60[-dB])	60 (OFF)

LET OP: Van de channel mode variabelen wordt alleen bit 0 gebruikt. Dit betekent dat de andere bits genegeerd worden bij het recallen van een preset!

De levels worden direkt geactiveerd, terwijl bij de channel mode eerst de <POWER AMP ON> delay wordt afgelopen alvorens van <STAND BY> naar <POWER AMP ON> wordt geschakeld.

De PPE-2410 bevat 101 presets (0..100) die ieder 32 bytes bevatten. Omdat Omdat de presets 1..64 georganiseerd zijn als banken (1..8) en registers (1..8) volgt een aantal formules waarmee het lineaire presetnummer, het banknummer en het registernummer berekend kunnen worden:

presetnummer = ((bank - 1) * 8) + register
 bank = (preset div 8) + 1
 register = (preset) mod 8

De definitie van de presets is als volgt:

<u>Variabele</u>	<u>Bereik/definitie</u>	<u>Default waarde</u>
System mode	bit 0	1 (dual track on)
Limit mode	0..16 (see note 1)	0 (limiter off)
Channel 1 mode	bit 0,1 (see note 2)	0,0 (0 dB extra gain)
	bit 2 (EQ in/out)	1 (EQ in)
	bit 3 (reserved)	0
	bit 4 (band 1 bypass)	0 (not bypassed)
	bit 5 (band 2 bypass)	0 (not bypassed)
	bit 6 (band 3 bypass)	0 (not bypassed)
	bit 7 (band 4 bypass)	0 (not bypassed)
Channel 1 input level	(0..60[-dB])	60 (OFF)
Channel 1 output level	(0..60[-dB])	60 (OFF)
Ch 1, Bd 1 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 1, Bd 2 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 1, Bd 3 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 1, Bd 4 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 1, Bd 1 center freq	(0..193) (see note 4)	0 (20 Hz)
Ch 1, Bd 2 center freq	(0..243) (see note 5)	0 (60 Hz)
Ch 1, Bd 3 center freq	(0..252) (see note 6)	0 (200 Hz)
Ch 1, Bd 4 center freq	(0..252) (see note 7)	0 (600 Hz)
Ch 1, Bd 1 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)
Ch 1, Bd 2 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)
Ch 1, Bd 3 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)
Ch 1, Bd 4 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)
Channel 2 input level	(0..60[-dB])	60 (OFF)
Channel 2 output level	(0..60[-dB])	60 (OFF)
Ch 2, Bd 1 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 2, Bd 2 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 2, Bd 3 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 2, Bd 4 boost/cut	(0..78) (see note 3)	39 (0 dB)
Ch 2, Bd 1 center freq	(0..193) (see note 4)	0 (20 Hz)
Ch 2, Bd 2 center freq	(0..243) (see note 5)	0 (60 Hz)
Ch 2, Bd 3 center freq	(0..252) (see note 6)	0 (200 Hz)
Ch 2, Bd 4 center freq	(0..252) (see note 7)	0 (600 Hz)
Ch 2, Bd 1 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)
Ch 2, Bd 2 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)
Ch 2, Bd 3 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)
Ch 2, Bd 4 Q-factor	(0..48) (see note 8)	7 (Q = 1.0)

LET OP: Van de system mode variabele wordt alleen bit 0 gebruikt. Dit betekent dat de andere bits genegeerd worden bij het recallen van een preset!

Note 1, limit mode waarden (waarde - limiter threshold):

0 - OFF			
1 - 0 dBm	5 - 4 dBm	9 - 8 dBm	13 - 12 dBm
2 - 1 dBm	6 - 5 dBm	10 - 9 dBm	14 - 13 dBm
3 - 2 dBm	7 - 6 dBm	11 - 10 dBm	15 - 14 dBm
4 - 3 dBm	8 - 7 dBm	12 - 11 dBm	16 - 15 dBm

Note 2, extra gain (bit 1,0):

00 - 0 dB	01 - +10 dB	10 - +20 dB	11 - illegal
-----------	-------------	-------------	--------------

Note 3, boost/cut en waarden berekening:

boost/cut	= (waarde * 0.5) - 19.5
waarde	= 2 * (boost/cut + 19.5)

Note 4, band 1 center frequency en waarden berekening:

frequency	= 20 + (3 * waarde)
waarde	= (frequency - 20) / 3

LET OP: de hoogst toegestane frekwentie (599) is wat de display weergave in de PPE betreft gekorrigeerd naar 600 Hz.

Note 5, band 2 center frequency en waarden berekening:

frequency	= 60 + (8 * waarde)
waarde	= (frequency - 60) / 8

LET OP: de hoogst toegestane frekwentie (2004) is wat de display weergave in de PPE betreft gekorrigeerd naar 2000 Hz.

Note 6, band 3 center frequency en waarden berekening:

frequency	= 200 + (31 * waarde)
waarde	= (frequency - 200) / 31

LET OP: de hoogst toegestane frekwentie (8012 Hz) is wat de display weergave in de PPE betreft gekorrigeerd naar 8000 Hz.

Note 7, band 4 center frequency en waarden berekening:

frequency	= 600 + (77 * waarde)
waarde	= (frequency - 600) / 77

LET OP: de hoogst toegestane frekwentie (20004) is wat de display weergave in de PPE betreft gekorrigeerd naar 20000 Hz.

Note 8, Q-factor en waarden berekening

Tabel komt nog...

Variabelen van "invoke machine"